



QUỸ ĐỔI MỚI SÁNG TẠO VINGROUP

CHƯƠNG TRÌNH HỌC BỔNG ĐÀO TẠO THẠC SĨ, TIẾN SĨ TRONG NƯỚC



**NGUYỄN MẠNH
CƯỜNG**

CHUYÊN NGÀNH
Kỹ thuật điều khiển và
tự động hoá

NIÊN KHÓA
2020 - 2022

CƠ SỞ ĐÀO TẠO
Trường Đại học Bách
Khoa Hà Nội

MỤC TIÊU

Phát triển và hoàn thiện hệ thống dẫn đường cho xe tự hành và robot dạng người ứng dụng trong giao tiếp và phục vụ con người. Thiết kế các bộ điều khiển thông minh cho robot song song ứng dụng cho mô phỏng chuyển động của ô tô và phục hồi chức năng.

THÀNH TÍCH

🏆 Các giải thưởng đã đạt được:

- Bảo vệ đề án tốt nghiệp xuất sắc nhất hội đồng bộ môn Tự động hoá, Viện Điện, Đại học Bách Khoa Hà Nội
- Sinh viên nghiên cứu khoa học Đại học Bách Khoa Hà Nội

🏆 Số lượng đề tài đã và đang tham gia: 3

- Nghiên cứu, thiết kế và chế tạo robot dạng người thông minh IVASTBot ứng dụng trong giao tiếp phục vụ con người
- Nghiên cứu, thiết kế và chế tạo robot song song truyền động khí nén ứng dụng mô phỏng chuyển động của ô tô
- Điều khiển lực căng vật liệu trong hệ thống cuộn lại

🏆 Số lượng bài báo tạp chí quốc tế: 3

🏆 Số lượng bài báo tạp chí quốc gia: 2

🏆 Số lượng bài báo cáo hội nghị quốc tế: 8

🏆 Số lượng bài báo cáo hội nghị quốc gia: 2

Kết quả tài trợ

1. Bài báo tạp chí - Thạc sĩ, Tiến sĩ

THÔNG TIN BÀI BÁO	NGƯỜI NHẬN HỌC BỔNG	LINK	MÃ HỌC BỔNG
Thi, L. T., Manh, C. N., & Nguyen, T. L. (2021). A control approach to web speed and tension regulation of web transport systems based on dynamic surface control. Journal of Control, Automation and Electrical Systems, 32, 573-581	Nguyễn Mạnh Cường	https://doi.org/10.1007/s40313-VINIF.2020.ThS.06-021-00694-0	

Kết quả tài trợ:

<https://vinif.org/sponsor-result-master/category/bai-bao-tap-chi-thac-si-tien-si?postgraduate=3386>